

توجه: گزارش کار تا حد امکان خلاصه بوده و به هیچ وجه از دو صفحه تجاوز نکند!

موارد زیر در گزارش کار آورده شود:

۱. در آزمایش کنترل حلقه بسته سرعت هیدروموتور، اجزای اصلی حلقه کنترل، شامل مقایسه کننده، کنترل کننده، مجموعه تحت کنترل، حسگر و مسیر فیدبک را به طور دقیق و به همراه جزئیات آن قسمت مشخص کنید.
۲. چرا برای اعمال فرمان خروجی کارت واسط به شیر سرو، از مدار راه انداز استفاده نمودید؟
۳. با توجه به اینکه هیدروموتور به صورت یک سیستم مرتبه اول مدل می شود، برای اینکه هیدروموتور ورودی پله را با کنترل حلقه بسته بدون خطا ردیابی کند از چه نوع کنترل کننده ای استفاده کردید. چرا؟
۴. علت عدم موفقیت احتمالی در کنترل سرعت هیدروموتور (با وجود درست بودن ظاهری همه قسمت ها) و به اشباع رفتن آن چیست و چگونه برطرف می شود؟
۵. نمودار مربوط به سیگنال کنترلی و خروجی مربوط به کنترل سرعت هیدروموتور که از متلب دریافت کرده اید را رسم کرده و توضیحات مربوط به هر بازه زمانی را بیان نمایید.